CR5S

Secteurs d'activité

Automatisation des 3C

Conditionnement des aliments

Ameublement et électroménager

Transformation des métaux

Composants automobiles

Applications

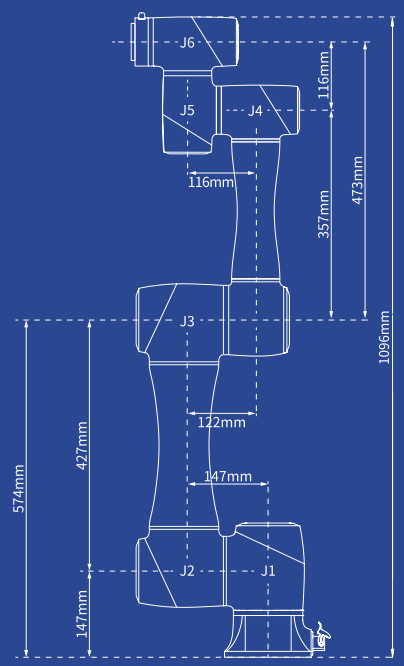
Suivi des chaînes de production dans l'industrie 3C

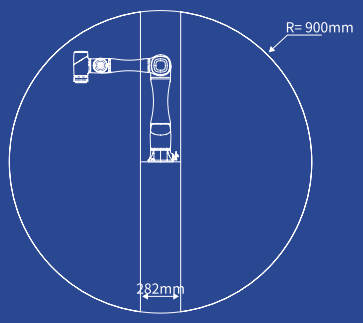
Vissage dynamique

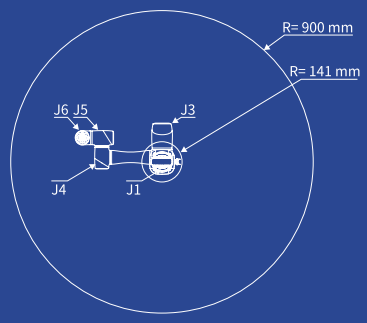
Assemblage

Traitement des matériaux (polissage et ponçage)

Plage de travail

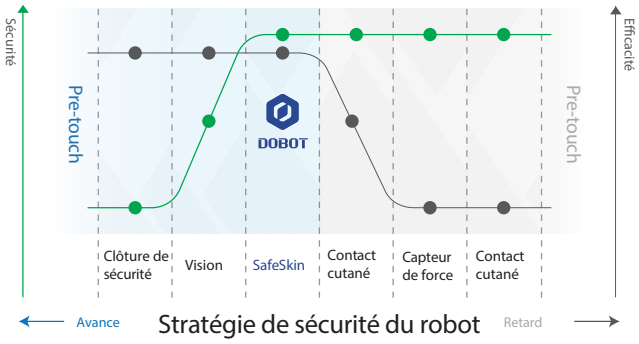


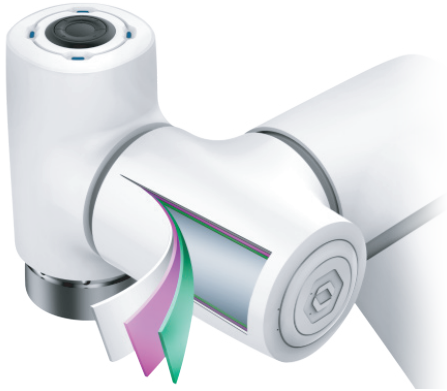




Dobot SafeSkin - Système de sécurité inhérent, Collaboration sans collision

Dobot SafeSkin est un système de détection de collision pour les robots collaboratifs conçu par DOBOT. Dobot SafeSkin peut couvrir des zones étendues, détecter des objets à distance, agir rapidement et faire face aux interférences. Différent des solutions traditionnelles de détection des collisions des robots, Dobot SafeSkin utilise la technologie dite "Middle Section Collision Detection" pour fournir aux robots une détection de proximité sans contact, une prévention des collisions et d'autres solutions de sécurité pour la collaboration homme-machine.



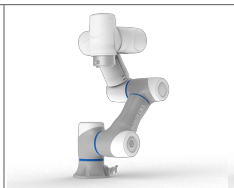
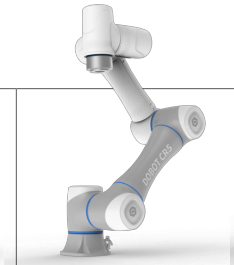
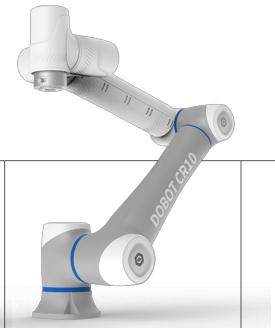


Fonctions de sécurité

Dobot SafeSkin peut percevoir l'intrusion dans un rayon de 15 cm, puis la juger et y répondre en 10 ms. Le temps d'arrêt d'urgence de 0,1s facilite la protection contre les collisions de manière très efficace. Après le retrait de l'intrus, le robot reprend automatiquement ses activités sans compromettre l'efficacité de la production.

Gamme de Robots Collaboratifs CRS

Caractéristiques

Modèle		 CR3S	 **CR5S**	 CR10S	
Poids		16.5kg	25kg	40kg	
Charge maximale (kg)		3kg	5kg	10kg	
Portée		620mm	900mm	1300mm	
Portée maximale		795mm	1096mm	1525mm	
Tension nominale		DC48V	DC48V	DC48V	
Vitesse max. de l'effectueur		2m/s	3m/s	4m/s	
Plage de mouvement	J1	±360°	±360°	±360°	
	J2	±360°	±360°	±360°	
	J3	±155°	±160°	±160°	
	J4	±360°	±360°	±360°	
	J5	±360°	±360°	±360°	
	J6	±360°	±360°	±360°	
Vitesse max. conjointe	J1/J2	180° /s	180° /s	120° /s	
	J3/J4/J5/J6	180° /s	180° /s	180° /s	
Interface E/S de l'effectueur	DI/DO/AI	2			
	AO	0			
Interface de communication	Communication	RS485			
E/S du contrôleur	DI	16			
	DO/DI	16			
	AI/AO	2			
	Codeur incrémental ABZ	1			
Répétabilité		±0.02mm	±0.02mm	±0.03mm	±0.03mm
Communication		TCP/IP, Modbus, EtherCAT, WIFI			
Classement IP		IP54			
Température		0°～ 45°			
Consommation		120W	150W	350W	350W
Matériaux		Alliage d'aluminium, plastique ABS			

Caractéristiques du contrôleur

Modèle	CC16X
Taille	360mm(Longueur)*160mm(Largeur)* 402.4mm(Hauteur)
Poids	12kg
Contrôle d'axe	6 Axes + Axes d'extension externe
Puissance d'entrée	1 Phase AC 100V/240V, 7.5A, 50/60HZ
Puissance de sortie	48V,20A
Puissance moteur supportée (Max)	-
Résistances de freinage	Quatre, 17W, 10Ω
Types d'encodeurs pris en charge	-
Interface de communication	EtherCAT(pour les axes externes),Ethernet
Interface E/S	16 sorties numériques
	16 entrées/sorties numériques (multiplexage)
	2 sorties analogiques (tension : 0V-10V, courant : 4mA-20m)
	2 entrées analogiques (tension : 0V-10V, courant : 4mA-20mA)
	1 Entrée de codeur incrémental ABZ
Méthode d'enseignement et de lecture	Apprentissage manuel/APP
Langage de programmation	Script
	Programmation graphique (Blockly)
Installation	Au sol
Environnement	Température : 0° ~45°, Humidité :≤95%, Pas de condensation
Indice de protection	IP20
Méthode de refroidissement	Refroidissement par air forcé
Dispositifs de sécurité	Fonction d'arrêt d'urgence, interface de sécurité externe réservée qui peut être contrôlée via l'interface E/S.
Indicateur	Le témoin lumineux est rouge fixe lorsque l'appareil est sous tension ; le témoin lumineux est éteint lorsque l'appareil est hors tensionE/S.
Maintenance	Logiciel de diagnostic
	Mise hors tension Zero Safe
	Assistance technique à distance

DOBOT

www.dobot-robots.com

sales@dobot-robots.com

linkedin.com/company/dobot-industry

youtube.com/@dobotarm

Floor 9, 10, 14, 24, Building 2, Chongwen Garden Nanshan iPark, Liuxian Avenue, Nanshan District, Shenzhen, China

D230626